

# Spis treści

<b>Wstęp .....</b>	<b>7</b>
<b>Rozdział 1. Podstawy. Programatory. Programowanie .....</b>	<b>9</b>
1.1. Podstawy .....	9
1.2. Programatory PICkit 2, PICkit 3, JDM. Środowisko programistyczne MPLAB IDE. Kompilatory HI-TECH oraz C30 .....	11
1.3. Z nosem w dokumentacji .....	15
1.4. Przykłady dostępne na FTP .....	15
1.5. Rap-Ort kończący rozdział .....	15
<b>Rozdział 2. (PIC16F877A) Obsługa diod LED. Obsługa wyświetlaczy LED i alfanumerycznych wyświetlaczy LCD. Obsługa serwomechanizmów .....</b>	<b>17</b>
2.1. Język C .....	17
Obsługa diod LED .....	17
Obsługa wyświetlacza LED .....	33
Obsługa wyświetlacza alfanumerycznego LCD .....	35
Obsługa serwomechanizmów .....	49
2.2. Asembler .....	53
Zaświecenie diody LED .....	53
Mruganie diody LED .....	61
Obsługa alfanumerycznego wyświetlacza LCD .....	73
2.3. Projekt: sterowanie mechanicznym ramieniem .....	80
2.4. Rap-Ort kończący rozdział .....	88
<b>Rozdział 3. (PIC16F877A) Obsługa przycisków. Obsługa klawiatury. Sumowanie czasu trwania impulsu. Mały skok w bok: kompilator mikroC kontra koszmar I<sup>2</sup>C .....</b>	<b>91</b>
3.1. Język C .....	91
Obsługa przycisków .....	91
Obsługa klawiatury .....	98
Sumowanie czasu trwania impulsu .....	103
Mały skok w bok: kompilator mikroC kontra koszmar I <sup>2</sup> C .....	114
3.2. Asembler .....	131
Obsługa przycisków .....	131
3.3. Projekt: zamek szyfrowy .....	133
3.4. Rap-Ort kończący rozdział .....	140

---

<b>Rozdział 4. (PIC16F877A) Przerwania. Przerwanie zewnętrzne RB0/INT. Timery. Oscylator modułu Timer1. Watchdog. Moduł CCP (PWM). Tryb uśpienia (Sleep) .....</b>	<b>143</b>
4.1. Język C .....	143
Przerwanie zewnętrzne RB0/INT .....	143
Timer .....	154
Oscylator modułu Timer1 .....	159
Watchdog .....	169
Moduł CCP (PWM) .....	172
Tryb Capture .....	174
Tryb Compare .....	179
Tryb PWM .....	184
Tryb uśpienia (Sleep) .....	189
4.2. Asembler .....	192
Przerwanie zewnętrzne RB0/INT .....	192
Timer .....	204
4.3. Projekt: częstotliwościomierz .....	211
4.4. Rap-Ort kończący rozdział .....	218
<b>Rozdział 5. (PIC24FJ64GB002) Podstawy. Przerwania. Remapowanie linii portów. SPI. Moduł RTCC .....</b>	<b>219</b>
5.1. Język C .....	219
Podstawy .....	219
Przerwania .....	240
Remapowanie linii portów. Interfejs SPI .....	251
Moduł RTCC .....	267
5.2. Asembler .....	283
Podstawy .....	283
Obsługa przerwań i wektorów pułapek .....	300
5.3. Projekt: interfejs UART i lokalizator GPS .....	303
5.4. Rap-Ort kończący rozdział .....	312
<b>Rozdział 6. (PIC24FJ64GB002) Obsługa dodatkowej pamięci SRAM i EEPROM. Obsługa kart pamięci SD. MDD File System. Obsługa kolorowego wyświetlacza graficznego .....</b>	<b>313</b>
6.1. Język C .....	313
Obsługa dodatkowej pamięci SRAM .....	313
Obsługa pamięci EEPROM .....	320
Zagadka .....	329
Obsługa kart pamięci SD .....	330
6.2. Asembler .....	347
Obsługa kolorowego wyświetlacza graficznego .....	347
6.3. Projekt: przetwornik A/C i termometr cyfrowy .....	358
6.4. Rap-Ort kończący rozdział .....	367

<b>Rozdział 7. (dsPIC33FJ128GP802) Podstawy. Przetwornik A/C i czujnik odległości. RS232.</b> .....	<b>369</b>
7.1. Język C .....	369
Podstawy .....	369
Przetwornik A/C i czujnik odległości .....	382
RS232 .....	385
7.2. Asembler .....	390
7.3. Raport kończący rozdział .....	393
<b>Epos o Królu Wielkim, czyli nieco inny spis rzeczy</b> .....	<b>395</b>
<b>O autorze</b> .....	<b>399</b>
<b>Skorowidz</b> .....	<b>401</b>